

### TRIPOD 400-6DoF

Der **TRIPOD 400-Core** basiert auf drei [MLS-92122](#) Positionierer, die Z-, Rx- und Ry-Bewegungen ermöglichen. Zwei [MLL-400](#) und ein [MR-9222](#)-Positionierer vervollständigen das System mit Freiheitsgraden in den Achsen X, Y und Rz. Das **TRIPOD 400-6DoF** besticht durch seinen großen Verfahrweg in der XY-Ebene und seine dynamischen Bewegungen. Zudem erlaubt er hohe Lasten (bis zu 6 kg) auch bei hohen Geschwindigkeiten. Das System ist mit einem einstellbaren Gewichtskraftausgleich und pneumatischen Bremsen ausgestattet, die eine Positionsstabilität auch im ausgeschalteten Zustand und eine Notbremsung ermöglichen. Um eine breite Palette von Anwendungen zu ermöglichen, bieten wir kundenspezifische Optionen für die Endeffektorplatte (Aperturen, Lochmuster usw.).



Die Werte für die Drehwinkel sind für einen Drehpunkt an der Oberseite der Endeffektorplatte angegeben.

Die Gesamtabmessungen des kompletten Systems können für verschiedene Posen größer sein. Weitere Informationen finden Sie im CAD-Modell im Download-Bereich.

Die Wiederholgenauigkeit wird etwa 20 mm über der Endeffektorplatte jedes Systems, über den gesamten Verfahrweg und für jeweils einen Freiheitsgrad gemessen. Die Werte können bei kürzeren Verfahrwegen besser sein.

Das **TRIPOD 400-6DoF** hat sechs Freiheitsgrade und basiert vollständig auf dem hochpräzisen elektromagnetischen Direktantrieb von **SMARSHIFT**.

	Mechanical
Travel [mm]	200 (X); 200 (Y); 14 (Z)
Travel [°]	6.5 (Θx); 7 (Θy); inf. (Θz)
Max. Horizontal Force [N]	Not allowed
Dimensions [mm]	400 x 400 x 175
Weight [g]	27500 (depends on the aperture option)
Aperture [mm]	available