



SMARPOD P-CLL-CLS

Der **SMARPOD** P-CLL-CLS verwendet CLS-Positionierer für die Bewegung in Y-Richtung und CLL-Positionierer in X-Richtung. Durch diese spezielle Kombination verschiedener Lineartische bietet der P-CLL-CLS auf Wunsch einen extrem großen Verfahrweg von bis zu 1200 mm in X-Richtung, bei gleichzeitig kompakter Baugröße in Y-Richtung. Alle Positionierer sind mit [austauschbaren Antriebseinheiten \(EDUs\)](#) ausgestattet, die einen einfachen und schnellen Austausch des Piezoantriebs gewährleisten, ohne dass das Positioniersystem vollständig demontiert werden muss.

Die Werte für den Drehweg sind für einen Drehpunkt an der Oberfläche der Deckplatte angegeben.

Die Gesamtabmessungen des Systems können bei verschiedenen Posen größer sein. Weitere Informationen bietet Ihnen das CAD-Modell im Downloadbereich.

Die Wiederholgenauigkeit wird etwa 20 mm über der Endeffektorplatte jedes Systems, über den gesamten Verfahrweg und für jeweils einen Freiheitsgrad gemessen. Die Werte können bei kürzeren Verfahrwegen besser sein.

Für andere Größen [kontaktieren Sie uns](#) gerne jederzeit.

Der große **SMARPOD** P-CLL basiert auf drei CLL-Positionierern, die als Schlitten auf einer langen Achse laufen und bietet dadurch einen Verfahrweg von 330 mm in X-Richtung.

	Mechanical
Travel [mm]	330 (X); 65 (Y); 17 (Z)
Travel [°]	32 (Θx); 34 (Θy); 30 (Θz)
Max. Normal Force [N]	4
Max. Horizontal Force [N]	2
Dimensions Base Plate [mm]	554 x 45
Height of Platform above Ground [mm]	72
Weight [g]	2950
	Closed-Loop

Sensor Types	SC
Smallest Increment [nm]	1
Smallest Increment [μ°]	3
Uni-Directional Repeatability MCS2 [nm]	± 100
	Options
Vacuum Options	HV (1E-6 mbar); UHV (1E-11 mbar)
Non-Magnetic Option	--