

SMARPOD P-SLC-24

Der SMARPOD P-SLC-24 kann Nutzlasten von bis zu 5 N positionieren. Er basiert auf einem anderen Mechanismus als die kreisförmigen SMARPODs. Bei nahezu gleicher Größe bietet der P-SLC-24 einen wesentlich größeren Verfahrweg von 102 mm in X-Richtung.

Die Werte für den Drehweg sind für einen Drehpunkt an der Oberfläche der Deckplatte angegeben.

Die Gesamtabmessungen des Systems können bei verschiedenen Posen größer sein. Weitere Informationen bietet Ihnen das CAD-Modell im Downloadbereich.

Die Wiederholgenauigkeit wird etwa 20 mm über der Endeffektorplatte jedes Systems, über den gesamten Verfahrweg und für jeweils einen Freiheitsgrad gemessen. Die Werte können bei kürzeren Verfahrwegen besser sein.

Für andere Größen können Sie uns gerne jederzeit kontaktieren.

Der große **SMAR**POD basiert auf den SLC-24 Positionieren in einer parallelen Anordnung und bietet einen Verfahrweg von 102 mm in X-Richtung.

	Mechanical
Travel [mm]	102 (X); 62 (Y); 17 (Z)
Travel [°]	33 (Θx); 33 (Θy); 36 (Θz)
Max. Normal Force [N]	5
Max. Horizontal Force [N]	2.5
Dimensions Base Plate [mm]	195 x 91
Height of Platform above Ground [mm]	81
Weight [g]	1890
	Closed-Loop
Sensor Types	SC
Smallest Increment [nm]	1
Smallest Increment [µ°]	3
Uni-Directional Repeatability MCS2 [nm]	± 50

Copyright © 2026 SmarAct GmbH • All Rights Reserved.
SmarAct GmbH | Schuette-Lanz-Strasse 9 | 26135 Oldenburg | Germany T: +49 441 – 800 879 0 | Email: info-de@smaract.com

	Options
Vacuum Options	HV (1E-6 mbar); UHV (1E-11 mbar)
Non-Magnetic Option	Yes (-NM)

Generated Spec Sheet: 04.11.2026 -
Copyright © 2026 SmarAct GmbH • All Rights Reserved.
SmarAct GmbH | Schuette-Lanz-Strasse 9 | 26135 Oldenburg | Germany T: +49 441 – 800 879 0 | Email: info-de@smaract.com