

TRIPOD 400-6DoF

TRIPOD 400-Core 以三个 MLS-92122 平台为基础，可实现 Z、Rx 和 Ry 运动。两台 MLL-400 和一台 MR-9224 定位器使系统更加完善，可提供 X、Y 和 Rz 轴的自由度。TRIPOD 400-6DoF 以其较大的 XY 平面行程范围和动态性能而著称。此外，即使在高速运行时，它也能承受高负载（最多 6 千克）。该系统配备了可调节的重力补偿装置和气动制动器，即使在断电和紧急制动时也能保持位置稳定。为了实现广泛的应用，我们提供顶板定制选项（开口、孔型等）。

旋转行程值以顶板表面的支点为基准。

对于不同的姿势，整个系统的整体尺寸可能会更大。有关详细信息，请参阅下载区中的 CAD 模型。

重复性是在每个系统的顶板上方约 20 毫米处，在全行程范围内，针对单个自由度测量的。较短行程范围内的数值可能会更好。

TRIPOD 400-6DoF 有六个自由度，完全基于 SMARSHIFT 高精度电磁直接驱动。

	Mechanical
Travel [mm]	200 (X); 200 (Y); 16 (Z)
Travel [°]	6 (Θx); 7 (Θy); 360 (Θz)
Max. Normal Force [N]	60
Max. Horizontal Force [N]	Not allowed
Dimensions [mm]	400 x 400
Height of Platform above Ground [mm]	183
Weight [g]	31000 (depends on the aperture option)
Aperture [mm]	available
	Closed-Loop
Smallest Increment [nm]	1
Smallest Increment [µ°]	3
Uni-Directional Repeatability MCS2 [nm]	± 100(X,Y); ± 25(Z)

生成规格说明书：03.11.2026 -
版权所有 © 2026 SmarAct GmbH • 保留所有权利。
SmarAct GmbH | Schuette-Lanz-Strasse 9 | 26135 Oldenburg | 德国 T: +49 441 – 800 879 0 | 电子邮箱：info-de@smaract.com